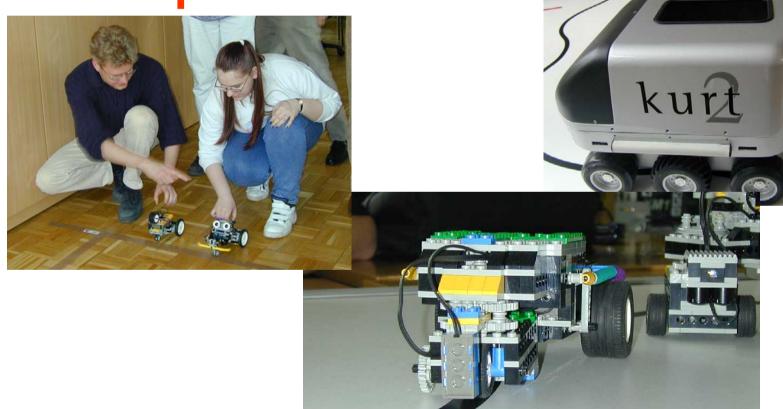
Softwarepraktikum

Steuerungsalgorithmen für kooperierende Roboter





Ziele:

- Verständnis der Hard- und Software autonomer Roboter
- Entwicklung eigener Steuerungen
 für mobile Roboter auf verschiedenen Systemebenen

Aufgaben:

- Design von Lego Mindstorm Robotern:
 - mechanisches Design sowie
 - Programmierung der Steuerungsalgorithmen.
- Lösung einer gestellten Aufgabe im Vergleich mit anderen Gruppen.
- Präsentation der Lösung (Vortrag, Website, Plakate)
 Schauen Sie auf unsere WEB Seite IVS/EuK







Lego Mindstorms

Hardware

- µController Hitachi H8/300L
- 3 Aktoren (Motoren)
- 3 Sensoren (Licht-, Tast-, Rotationssensoren)
- LCD-Display
- Drahtlose Infrarot-Kommunikation

Software

- Lejos
 - Embedded JAVA
 - Fertige Klassen für Ansteuerung von Sensoren und Aktoren





Gestaltung des Wettbewerbs

Lösungsvielfalt

jede Gruppe entwickelt ihren einzigartigen Roboter

Realitätsnähe

- die Lösung muss sich in der Praxis bestätigen und
- sich mit anderen Lösungen messen

Teamgeist

■ jedes Teamglied übernimmt eine Teilaufgabe zum Gelingen des Szenarios

Erfolg und Spaß

- jedes Team präsentiert seinen individuellen Roboter im Wettbewerb **und**
- hat Anteil am Gelingen des Gesamtszenarios







Trainierte Fähigkeiten im SWP

Fachliche Kompetenz

- hardwarenahe Programmierung
- praktische Kenntnisse zur Sensorik, Aktorik und Infrarot-Datenübertragung
- Bedeutung von Konstruktion und Design
- Auseinandersetzung mit der Lösungsvielfalt einer realen Aufgabe
- Anerkennen der Praxis als ultimatives Bewertungskriterium

Soziale Kompetenz

- Wille zur Problemlösung auch bei unvollständigem Problemwissen
- Aufgabenverteilung im Team und teamübergreifend
- Bereitschaft zur Verantwortung
- Fähigkeit zur Diskussion seiner Ideen und
- zur Präsentation seiner Lösung



Weitere Informationen

- Teilnehmerzahl begrenzt auf 4 Gruppen á 2-4Studenten
- Eintragung verbindlich per Email bis 27.2.05
- -Ab erste März-Woche Bekanntgabe der Teilnehmer
- -Bei zu hoher Bewerberzahl entscheidet das Los.
- -Webpräsentationen ehemaliger Gruppen aus dem SWP unter

http://www-ivs.cs.uni-magdeburg.de/EuK/lehre/sopras/index.shtml